



PRIORITY QUEUES

Michael Tsai

2010/12/28

Outline

- Dynamic hashing
- Priority Queue的種類
- DEPQ的用途
- Leftist Tree
- Binomial Heaps

Dynamic hashing

- 觀察: 當 n/b 比較大以後, $O(1)$ 就開始崩壞 (往 $O(n)$ 方向移動)
- 應變: 所以要隨時觀察 n/b , 當它大過某一個threshold時就把 hash table 變大
- 觀察: 把 hash table 變大的時候,
- 需要把小 hash table 的東西通通倒出來,
- 算出每一個 pair 在大 hash table 的位置
- 然後重新放進大 hash table
- 有個可憐鬼做 insert 正好碰到應該 hash table rebuild 的時候, 他就會等非常非常久. T_T

Dynamic hashing

- 目標: 重建的時候, 不要一次把所以重建的事情都做完了
- 或許, 留一些之後慢慢做?
- 每個operation的時間都要合理

- 又叫做extendible hashing

例子

k	h(k)
A ₀	100 000
A ₁	100 001
B ₀	101 000
B ₁	101 001
C ₁	110 001
C ₂	110 010
C ₃	110 011
C ₅	110 101

$h(k,i)$ =bits 0-i of $h(k)$

Example:

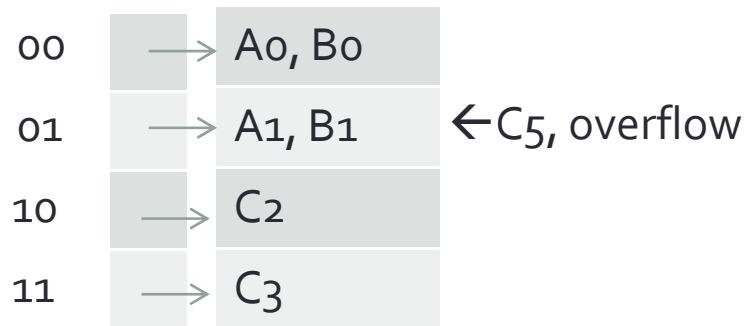
$h(A_0,1)=0$

$h(A_1,3)=001=1$

$h(B_1,4)=1001=9$

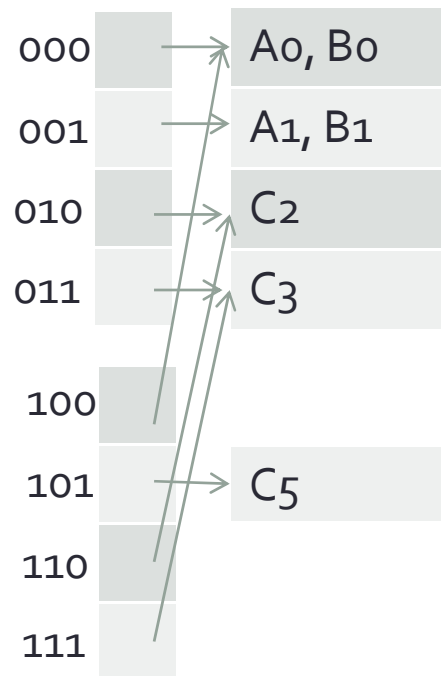
Dynamic hashing using directories

directory depth=
number of bits of the index of the hash table



Insert C₅
 $h(C_5, 2) = 01 = 1$

we increase d by 1
 until not all $h(k, d)$ of the keys in the cell are the same



k	h(k)
A ₀	100 000
A ₁	100 001
B ₀	101 000
B ₁	101 001
C ₁	110 001
C ₂	110 010
C ₃	110 011
C ₅	110 101

動腦時間:

如果原本的要加入C₁呢?

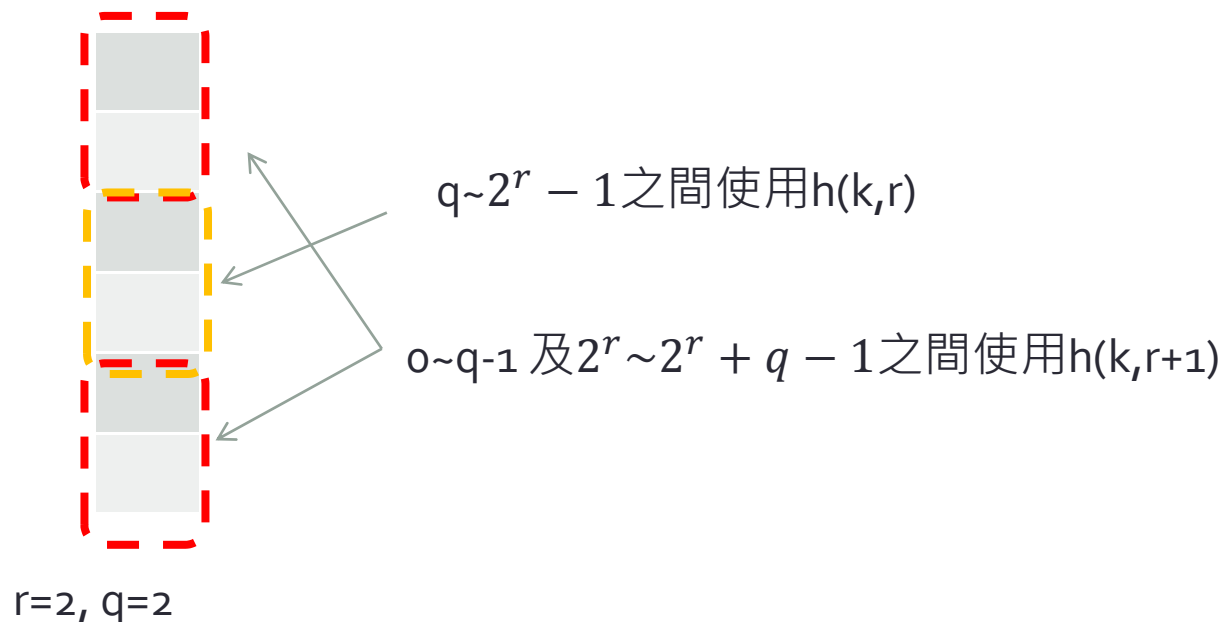
如果第二步驟後加入A₄呢? 答案: p. 412-413

Dynamic hashing using directories

- 為什麼比較快?
- 只需要處理overflow的櫃子
- 如果把directory放在記憶體, 而櫃子資料放在硬碟
- 則
- search只需要讀一次硬碟
- insert最多需要讀一次硬碟(讀資料, 發現overflow了), 寫兩次硬碟(寫兩個新的櫃子)
- 當要把hash table變兩倍大時, 不需要碰硬碟(只有改directory)

Directoryless Dynamic hashing

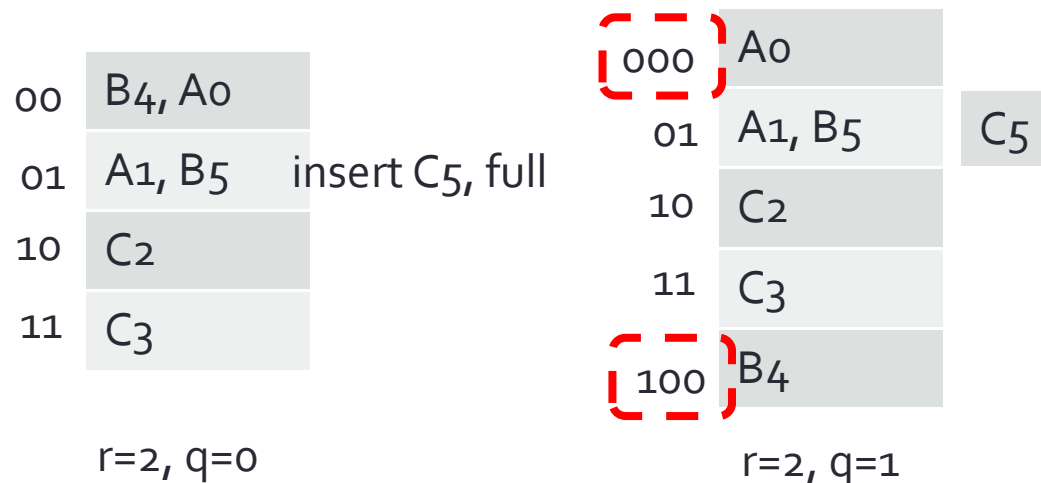
- 假設hash table很大, 但是我們不想一開始就整個開來用 (initialization會花很大)
- 用兩個變數來控制的hash table大小: r, q
- hash table開啟的地方為 $0, 2^r + q - 1$ 之間



Directoryless Dynamic hashing

- 每次輸入的時候, 如果現在這個櫃子滿了
- 則開一個新的櫃子: $2^r + q$
- 原本 q 櫃子裡面的東西用
- $h(k, r+1)$ 分到 q 和 $2^r + q$ 兩櫃子裡
- 注意有可能還是沒有解決問題
- 多出來的暫時用chain掛在櫃子下面

問:再加入 C_1 呢? (課本p 415)



k	h(k)
A ₀	100 000
A ₁	100 001
B ₄	101 100
B ₅	101 101
C ₁	110 001
C ₂	110 010
C ₃	110 011
C ₅	110 101

複習：Priority queue的operations

- A. 看(找到)queue裡面priority最小(或最大)的element
- B. 插入一個element到queue裡面
- C. 拿掉(delete)queue裡面priority最小(或最大)的element
- 之前用max or min heap
- $A=O(1)$
- $B=O(\log n)$
- $C=O(\log n)$

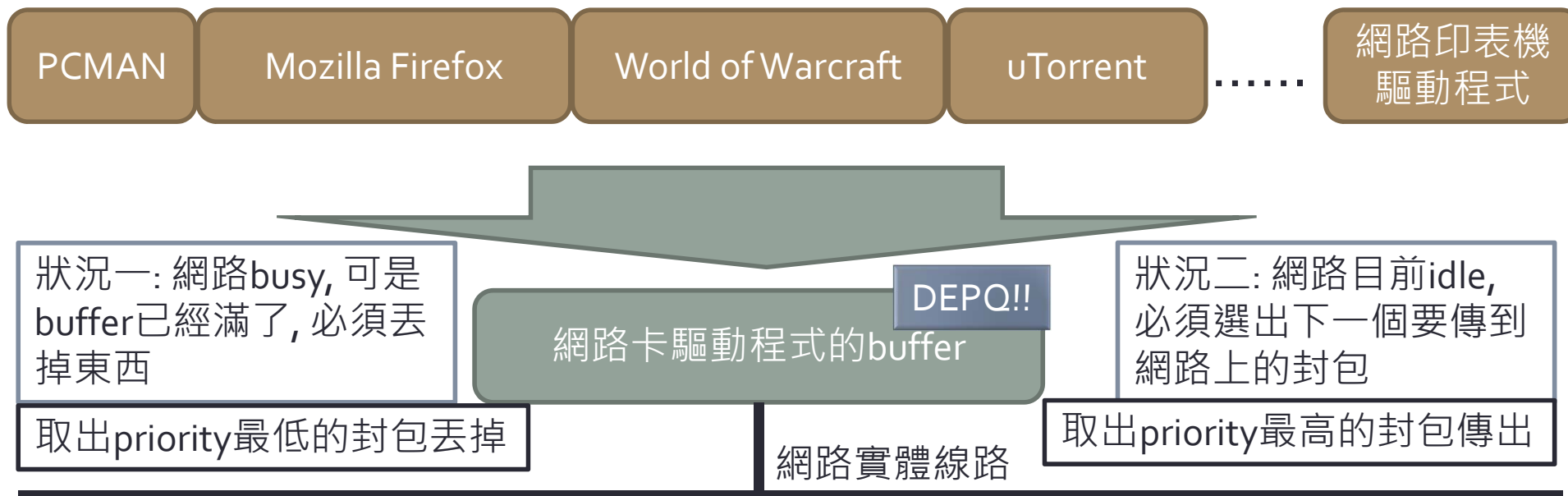
其他priority queue的種類

- Meldable priority queue:
 - 除了原本三個operation
 - 還支援一個operation可以把兩個priority queue合併
- 有什麼用途?

- Double-ended:
 - 可以拿最大也可以拿最小的 (原本的為single-ended)
- 支援下面的operations
- A. 看(找到)queue裡面priority最小的element
- B. 看(找到)queue裡面priority最大的element
- C. 插入一個element到queue裡面
- D. 拿掉(delete)queue裡面priority最小的element
- E. 拿掉(delete)queue裡面priority最大的element

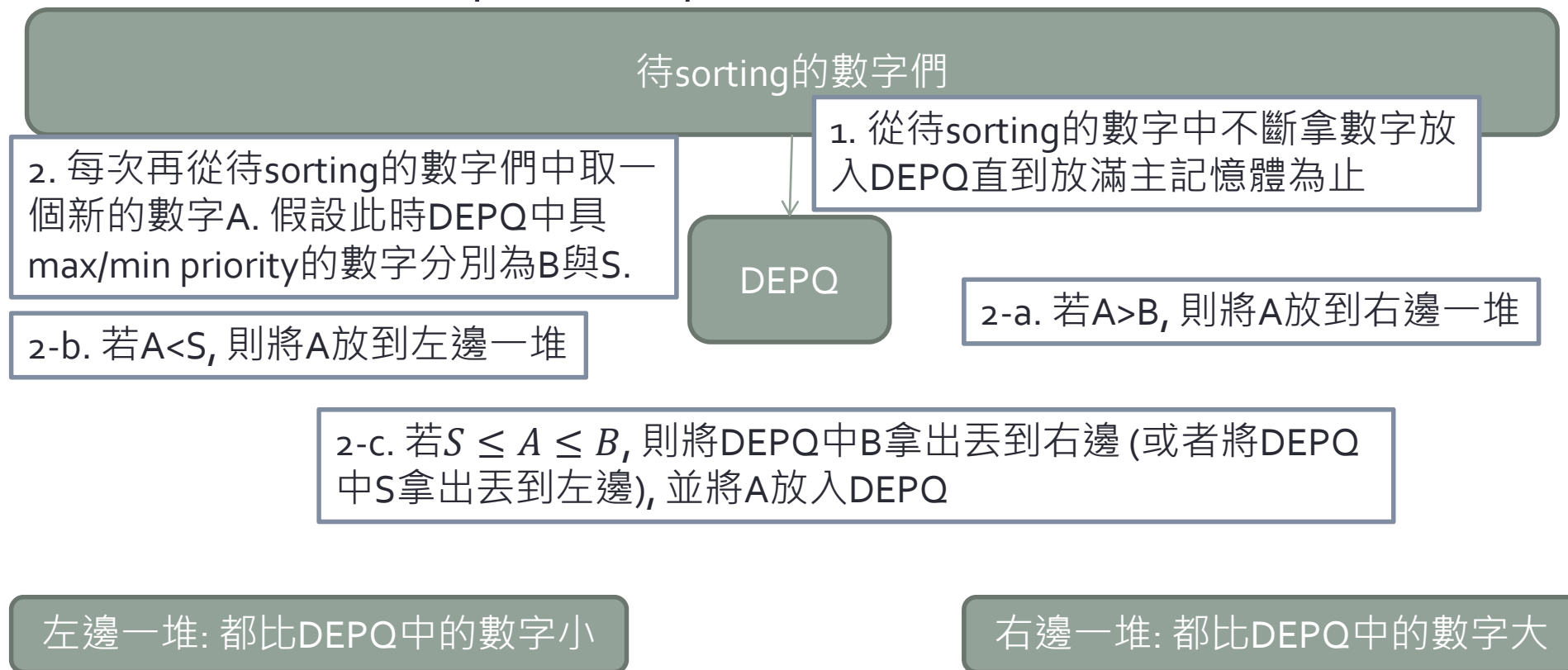
DEPQ的用途(1)

- DEPQ=Double-Ended Priority Queue
- 用來implement network buffer



DEPQ的用途(2): External sorting

- External sorting的適用時機:
無法全部丟入主記憶體(部分要放在慢速儲存媒體)
- 使用DEPQ來implement quick sort的變種



DEPQ的用途(2): External sorting

DEPQ

```
graph TD; DEPQ[DEPQ] --> Middle[中間一堆: 從原本DEPQ放出來的]; Middle --> Left[左邊一堆: 都比中間一堆的數字小]; Middle --> Right[右邊一堆: 都比中間一堆的數字大];
```

3. 將待sorting之數字堆拿空以後, 剩下DEPQ的數字, 依序拿出priority最高的, 放入中間一堆

中間一堆: 從原本DEPQ放出來的

左邊一堆: 都比中間一堆的數字小

右邊一堆: 都比中間一堆的數字大

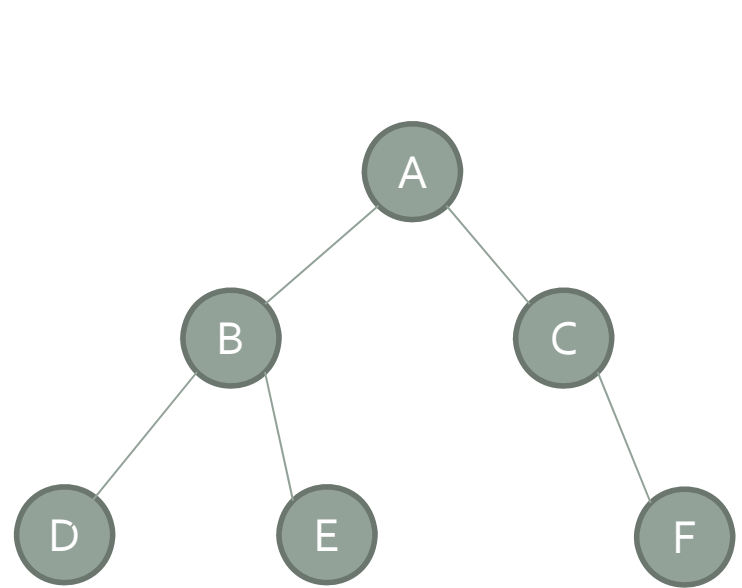
4. 中間一堆已排好, 遞迴呼叫繼續將左邊一堆及右邊一堆排好.

Meldable Priority Queue: Leftist tree

- Heap: 要花多少時間結合兩個heap?
- 把兩個heap都當作沒有排過直接重新建一個大heap
- 用從一個array建成一個heap的方法(課本section 7.6 heapsort) 需要 $O(n)$

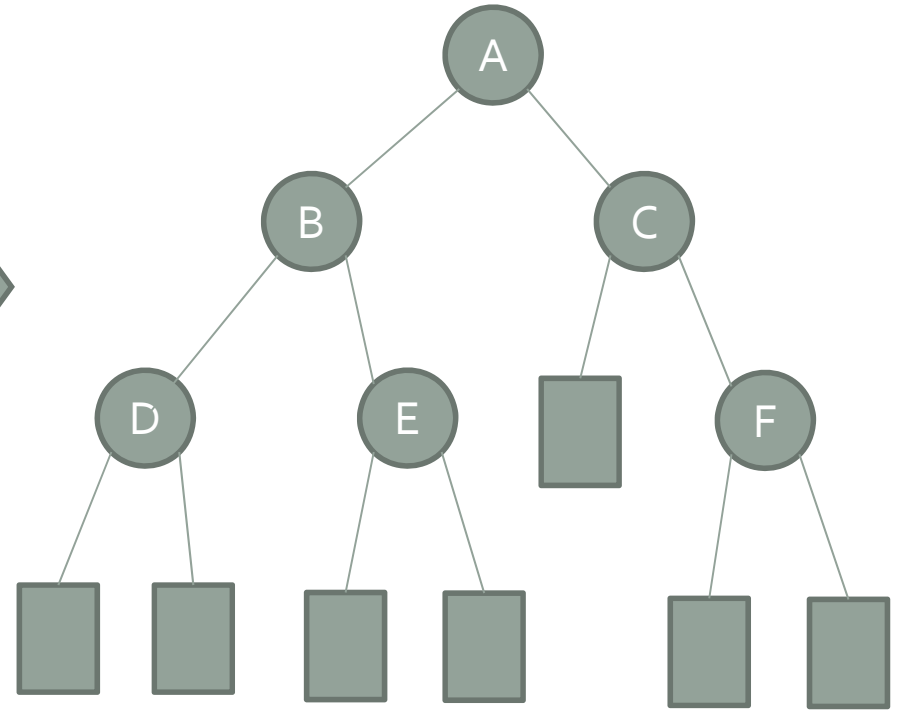
- 目標:
- meld, insert, delete= $O(\log n)$
- find= $O(1)$

Extended Binary Tree



Binary Tree

對應
➔



Extended Binary Tree

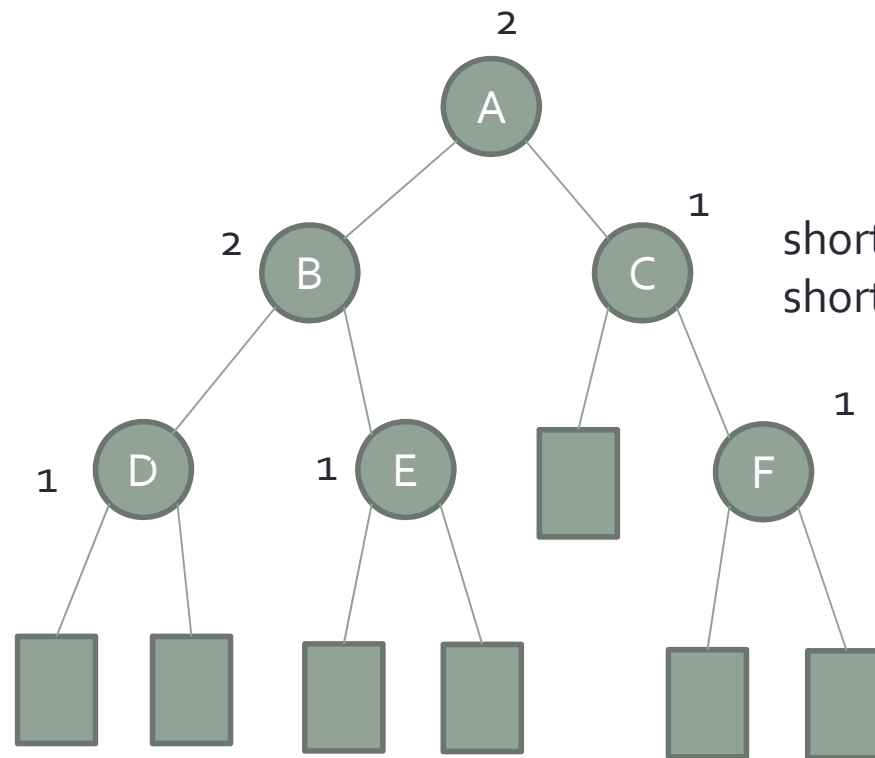
○ : internal nodes

□ : external nodes

Leftist tree的一些定義

- Shortest(x): 從某個extended tree的node走到任一個external node的距離
- 可以用遞迴定義:
- Shortest(x)=
 - a. 0, if x 是external node
 - b. $1 + \min\{\text{shortest}(\text{leftChild}(x)), \text{shortest}(\text{rightChild}(x))\}$, if x 是internal node
- 定義: A leftist tree is a binary tree such that if it is not empty, then $\text{shortest}(\text{leftChild}(x)) \geq \text{shortest}(\text{rightChild}(x))$, for every internal node x.

例子：這是leftist tree嗎？



$\text{shortest}(\text{leftChild}(C))=0$
 $\text{shortest}(\text{rightChild}(C))=1$



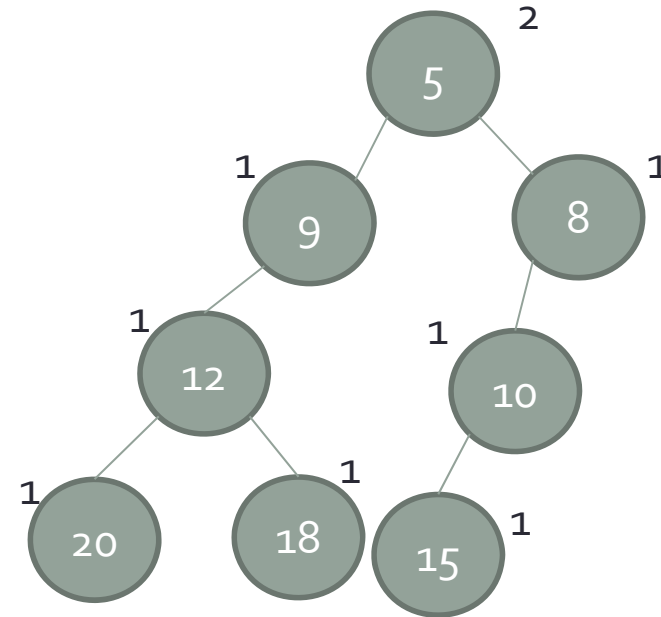
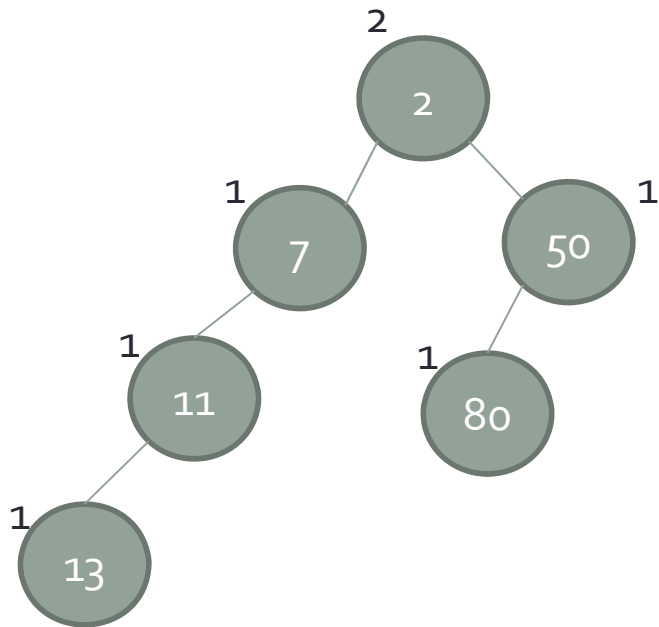
一些性質

- 假設 r 為leftist tree的root, n 為internal nodes個數
- 1. $n \geq 2^{\text{shortest}(r)} - 1$
- 2. 從root到任何一external node的路徑中最右邊的一條, 為最短. 其長度為 $\text{shortest}(r) \leq \log_2(n + 1)$

- 為什麼?
- 1. $\text{shortest}(r)$ 層內沒有external nodes.
- 2. 由定義得知左邊的路徑一定比右邊的路徑長.

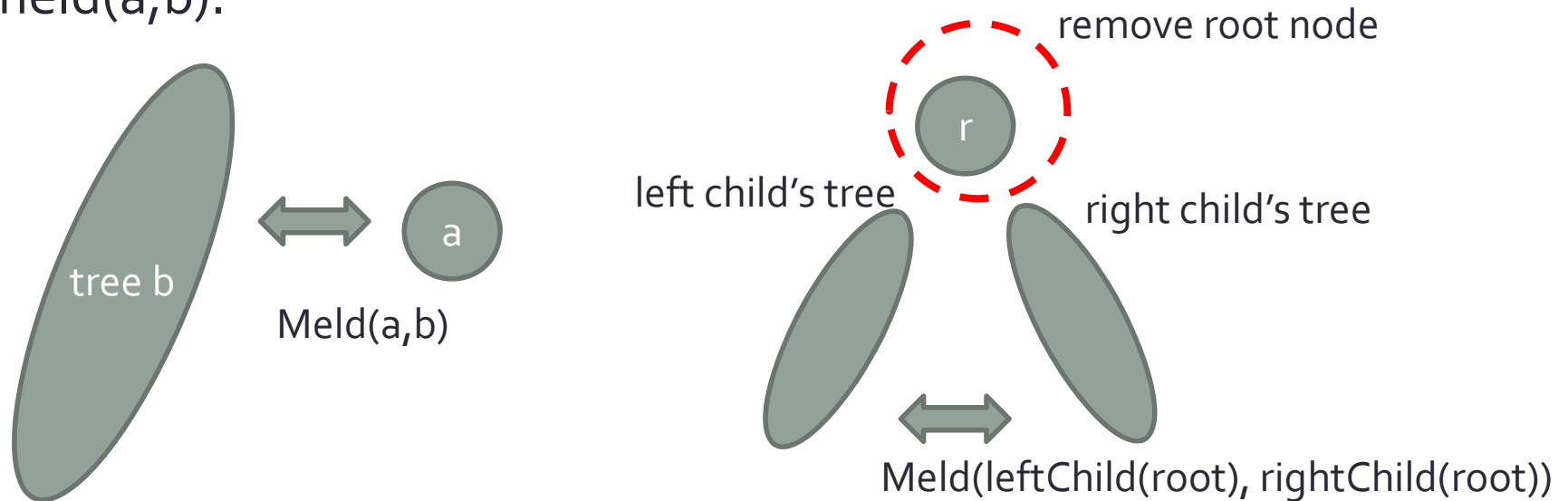
Min leftist tree

- Min leftist tree: 一個所有某node的key值永遠比它的小孩key值小的leftist tree



Insert & Delete by Melding

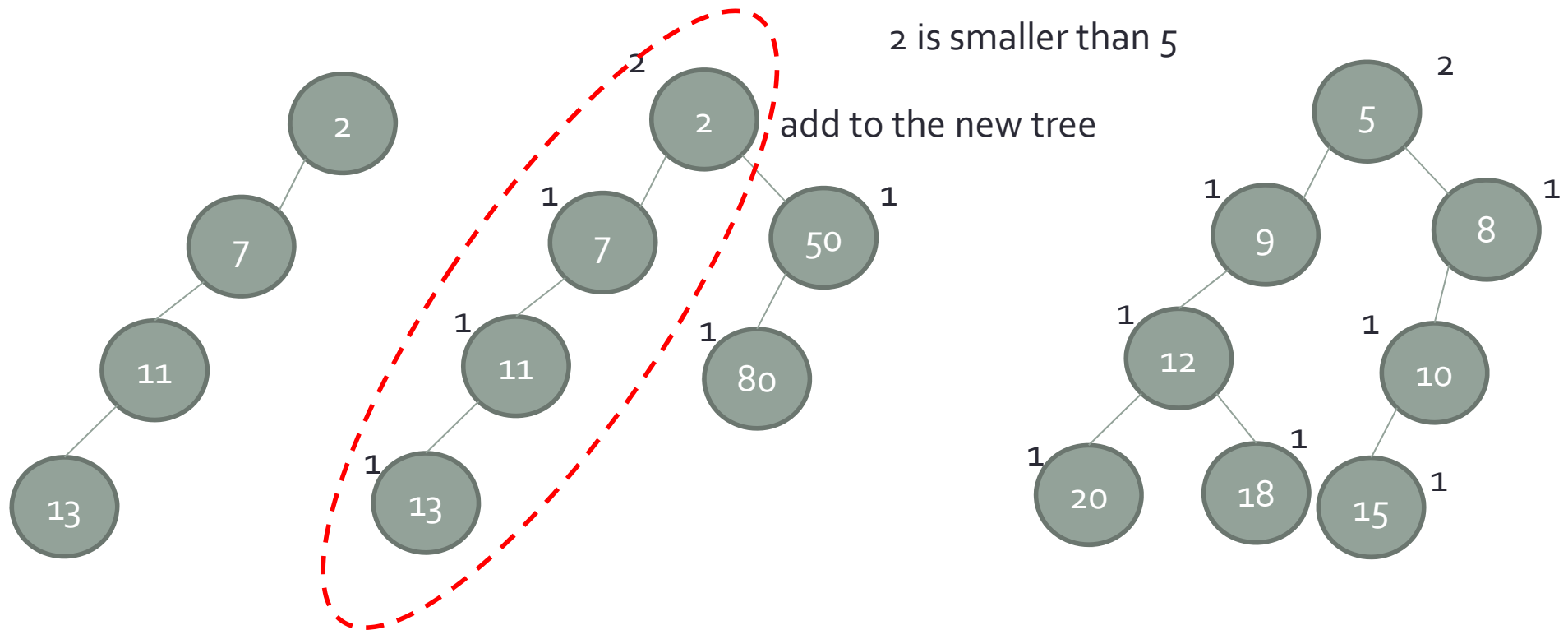
- $\text{Insert}(a, \text{tree } b)$: 創造一個只有 a 的min leftist tree, 然後 $\text{meld}(a,b)$.



- $\text{Delete}(\text{tree } b)$: $\text{Meld}(\text{leftChild}(\text{root}(b)), \text{rightChild}(\text{root}(b)))$

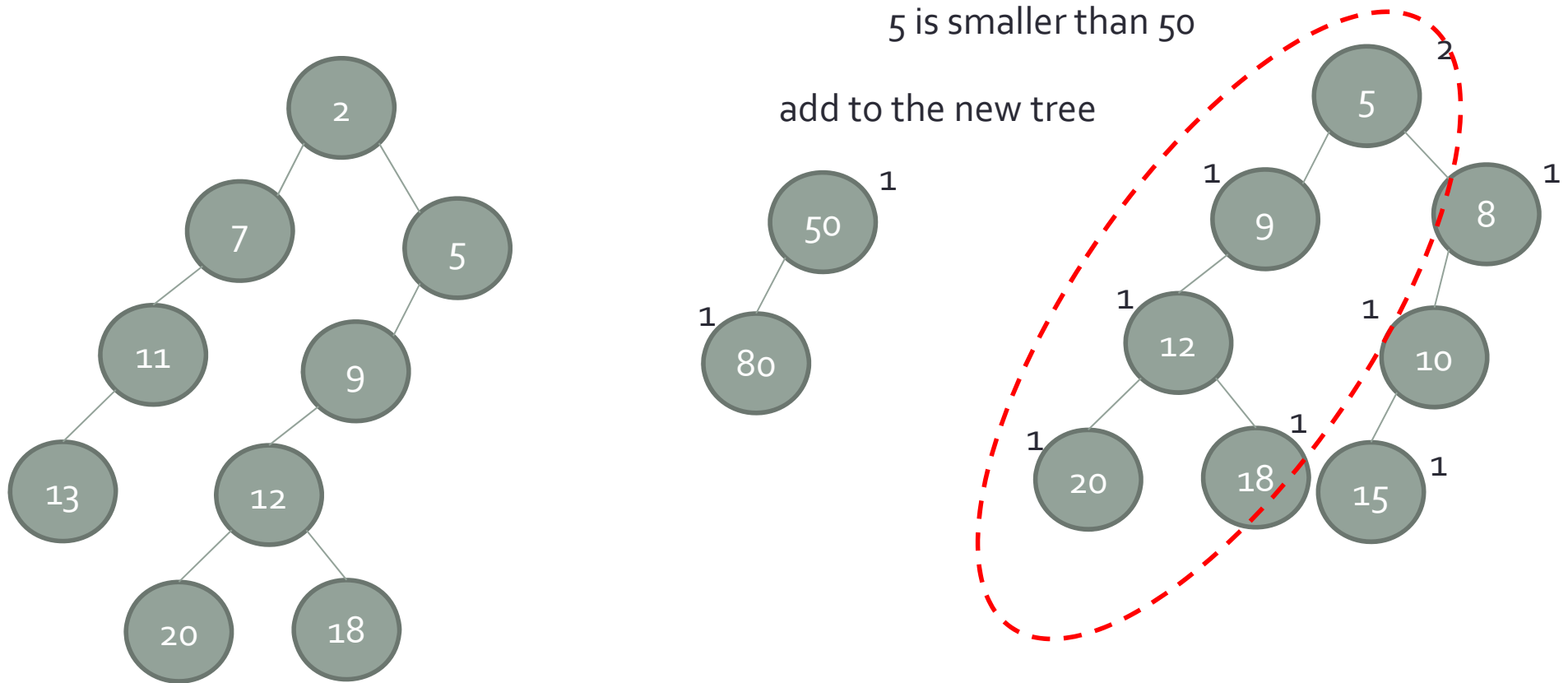
Melding process - Example

Step 1: 把兩棵樹合併並確定parent的key大於children的key



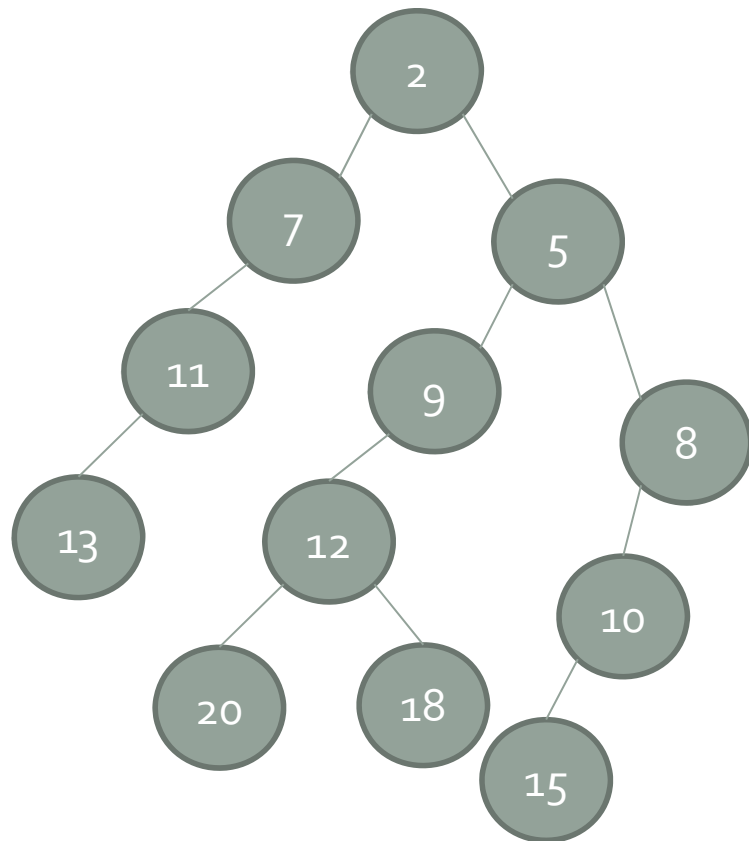
Melding process - Example

Step 1: 把兩棵樹合併並確定parent的key大於children的key



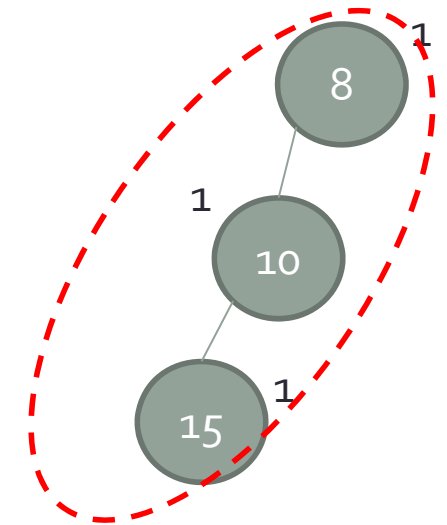
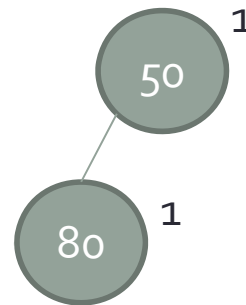
Melding process - Example

Step 1: 把兩棵樹合併並確定parent的key大於children的key



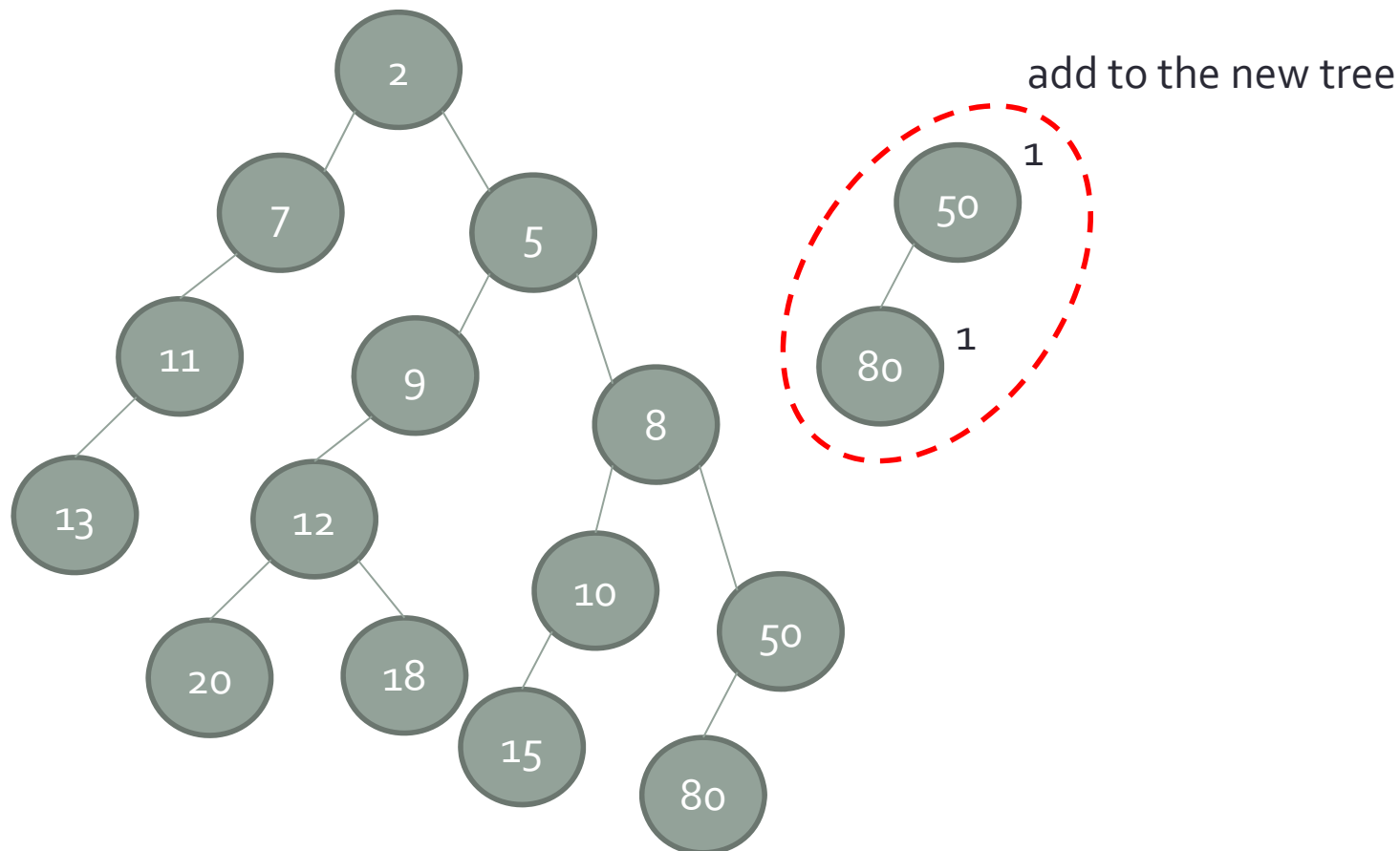
8 is smaller than 50

add to the new tree



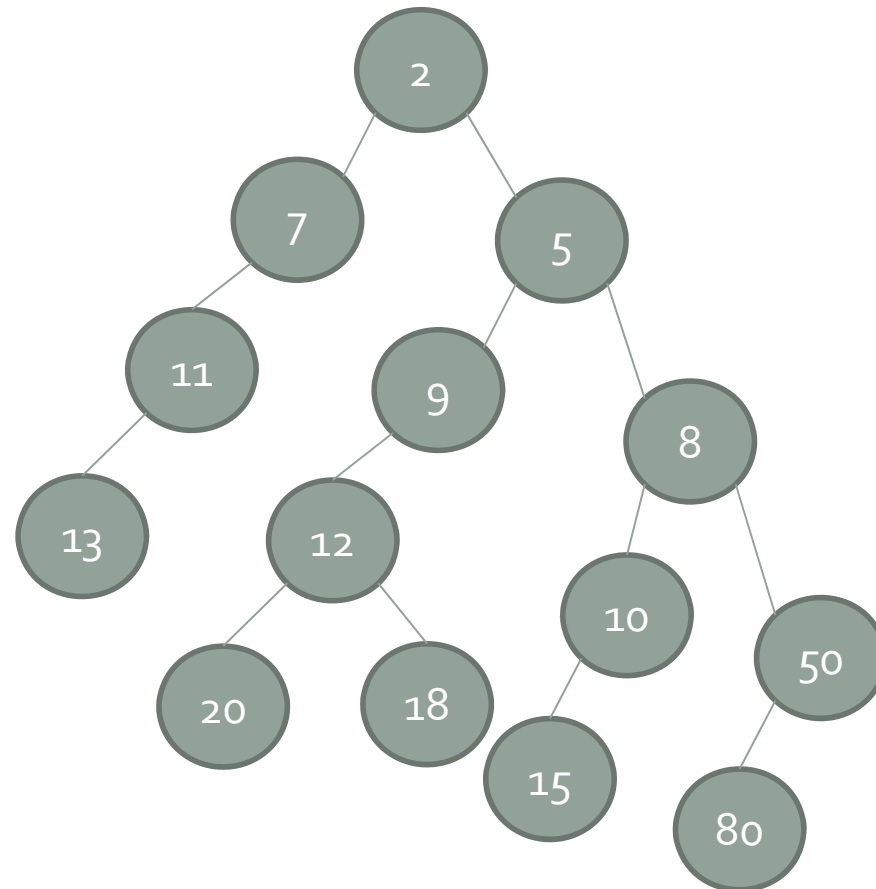
Melding process - Example

Step 1: 把兩棵樹合併並確定parent的key大於children的key



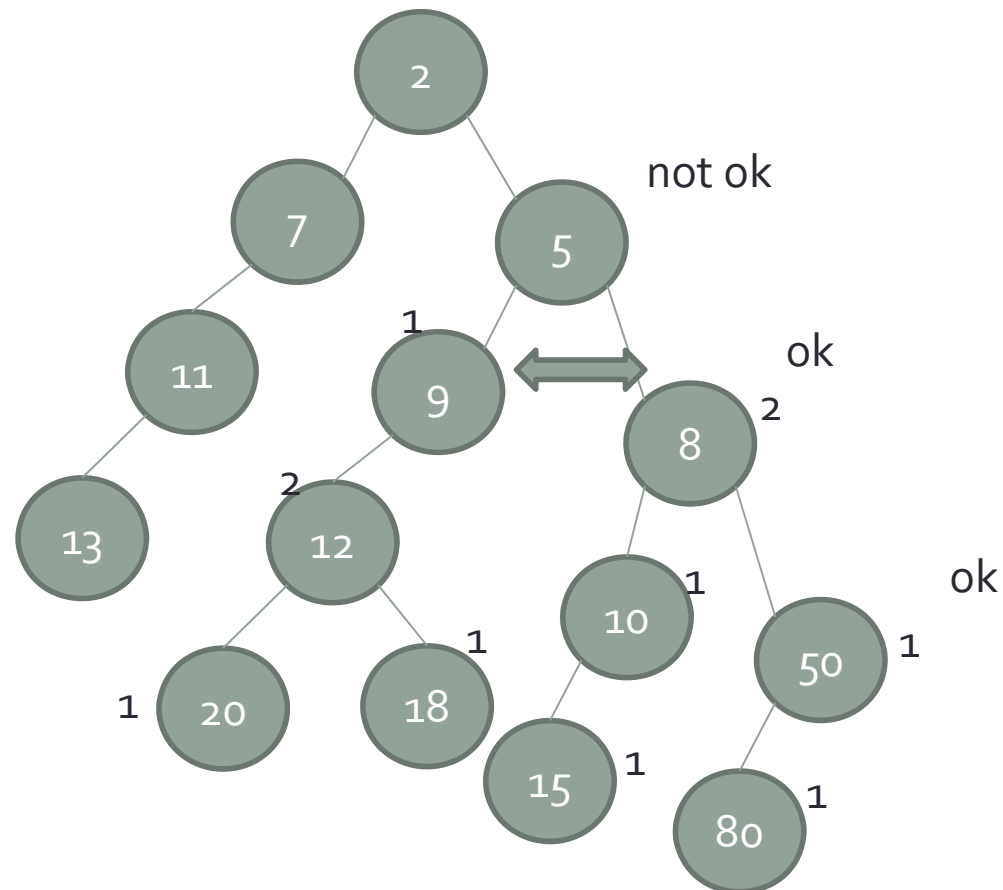
Melding process - Example

Step 1: 把兩棵樹合併並確定parent的key大於children的key



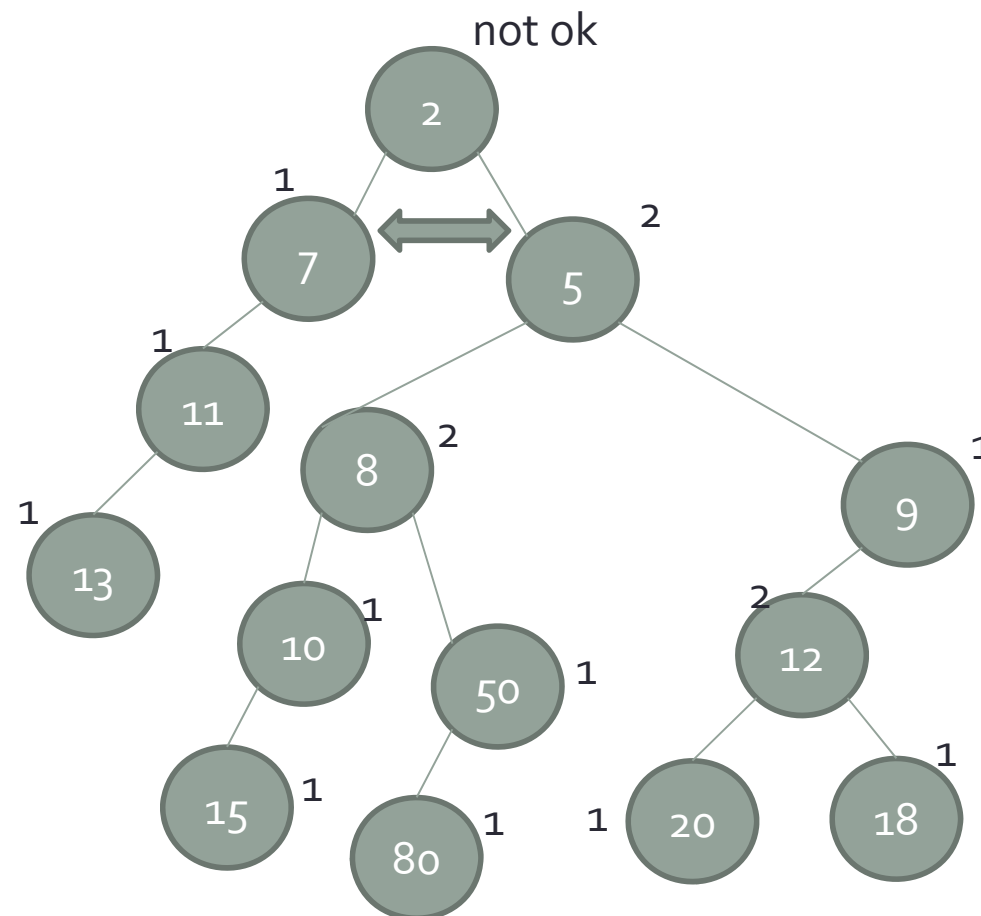
Melding process - Example

Step 2: 沿著剛剛右邊一條路線的root, 確定所有的 $\text{shortest}(\text{left}) \geq \text{shortest}(\text{right})$



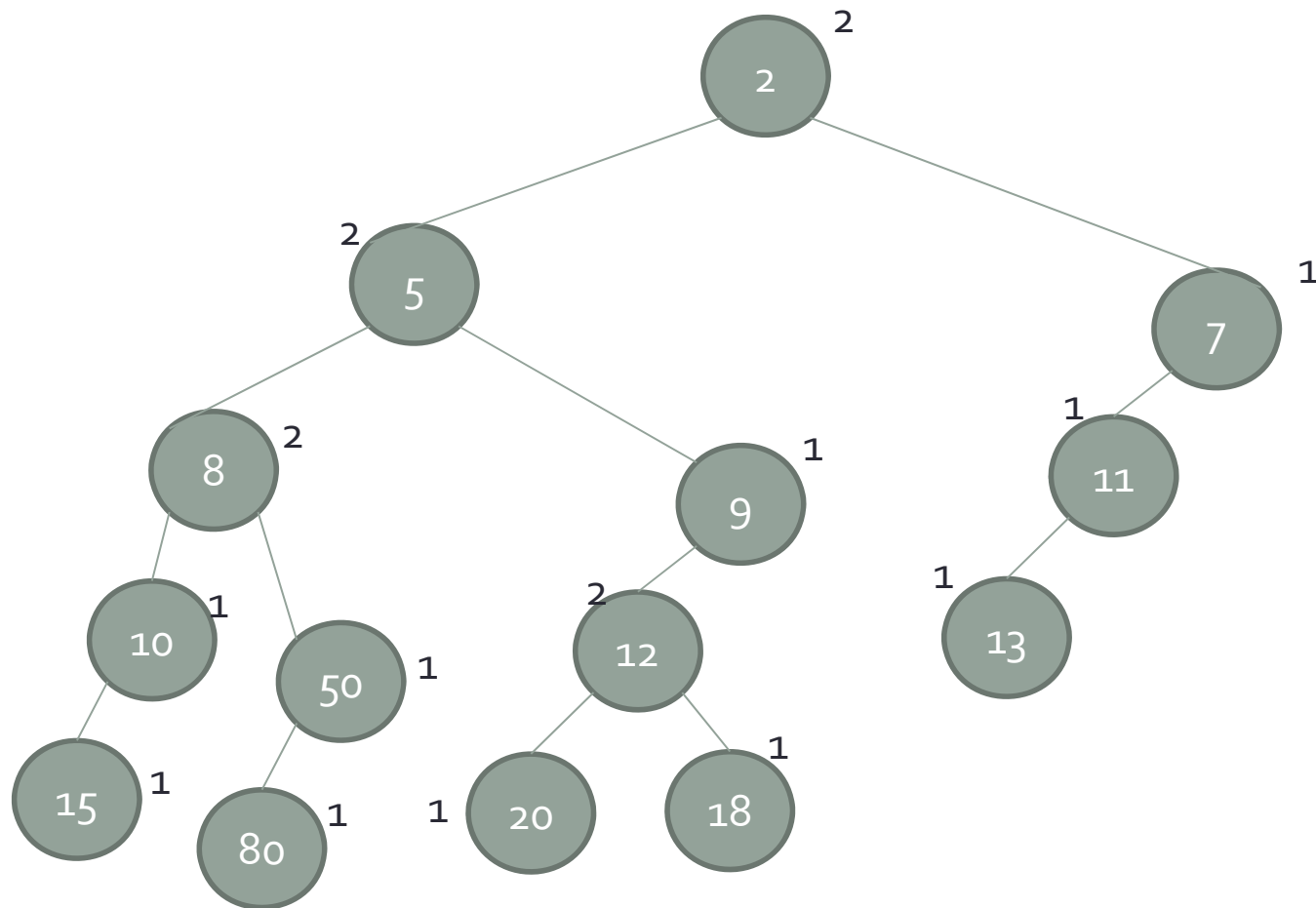
Melding process - Example

Step 2: 沿著剛剛右邊一條路線的root, 確定所有的 $\text{shortest}(\text{left}) \geq \text{shortest}(\text{right})$



Melding process - Example

Step 2: 沿著剛剛右邊一條路線的root, 確定所有的 $\text{shortest}(\text{left}) \geq \text{shortest}(\text{right})$



那要花多少時間呢?

- Meld operation = $O(??)$
- 兩個operation都只要花走右邊路徑長度的時間
- 右邊路徑長度都是最短的
- Worst case: balanced binary tree
- 所以所花時間為 $O(\log n)$

變形: Weight-based leftist tree

- $w(x)$: node的weight
- $w(x)$ =以 x 當作root的subtree裡面internal node的數目
- 如果 x 是external node, 則 $w(x)=0$

- $w(x)$ 遞迴定義:
- $w(x)=1+w(\text{leftChild}(x))+w(\text{rightChild}(x))$

- Weight-based Leftist Tree定義:
- 對每一個internal node x , $w(\text{leftChild}(x))\geq w(\text{rightChild}(x))$.
- 其中又可以有Max or min weight-based leftist tree
- (parent key值大於children key值)

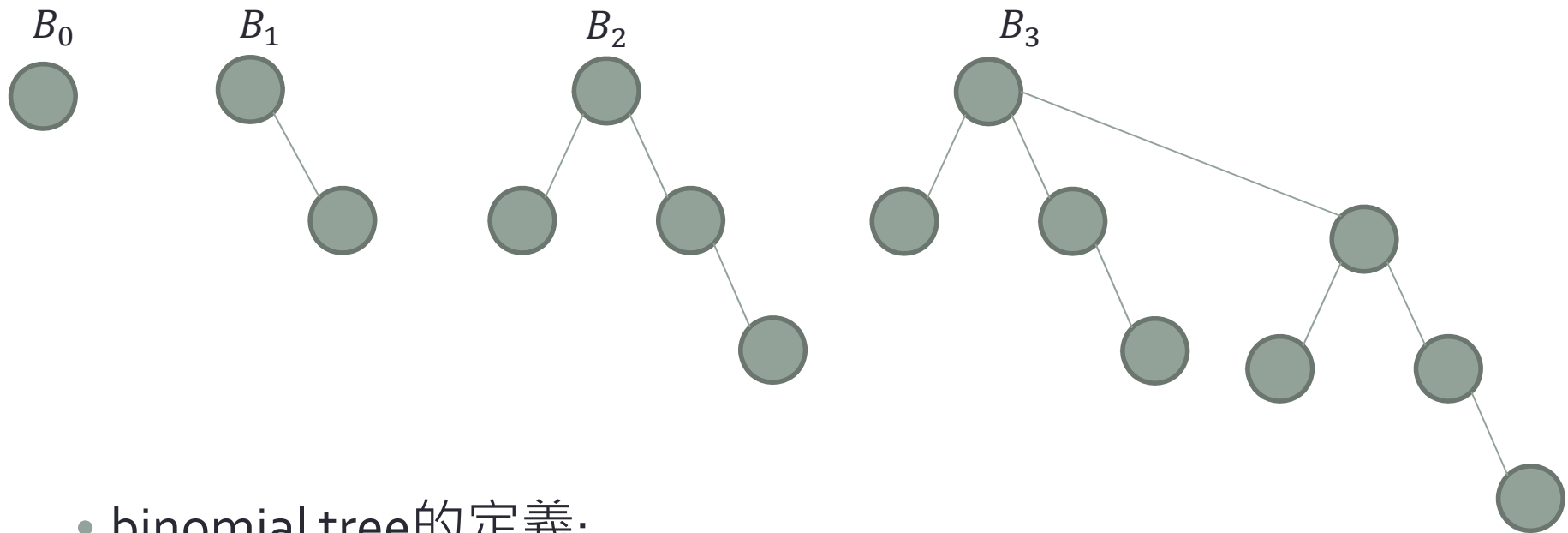
Weight-based leftist tree

- 定理: 對weight-based leftist tree的任一internal node x , $\text{rightmost}(x)$ 為其至任一external node的路徑中最右邊一條的長度. 則 $\text{rightmost}(x) \leq \log_2(w(x) + 1)$
- 證明(使用歸納法)請見課本p.431
- meld, insert, delete的方法如同一般leftist tree
- 好處: 第二步驟不用再使用獨立一個pass即可完成

B-Heap (Binomial Heap)

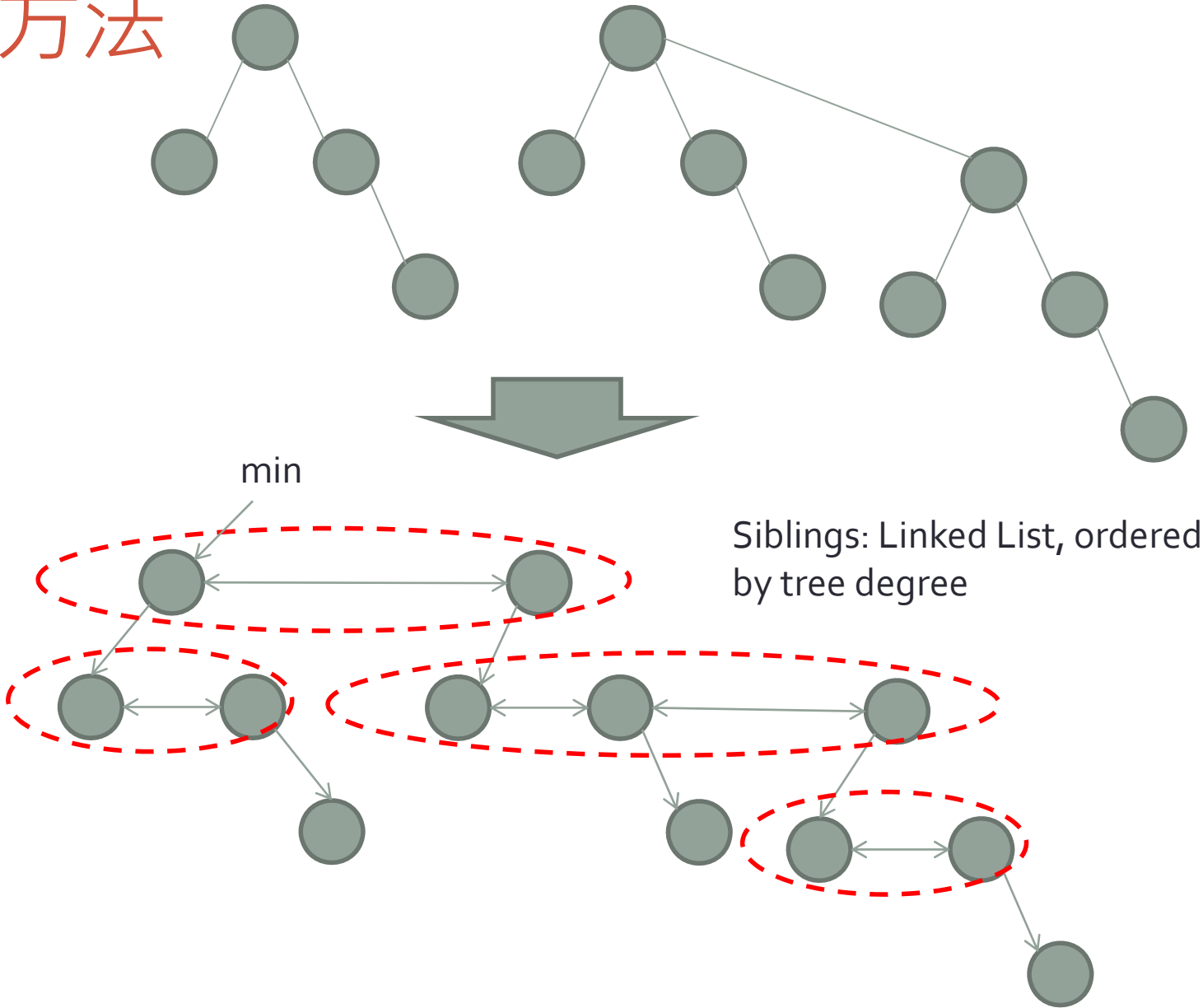
- 目標:
 - 1. 支援insert, delete (min), and meld的動作
 - 2. “平均來說” 單一的operation可能可以到達 $O(1)$ 或 $O(\log n)$
- 跟課本講得不太一樣
- 參考資料:
 - http://en.wikipedia.org/wiki/Binomial_heap
 - 很讚的動畫applet
 - <http://www.cse.yorku.ca/~aaw/Sotirios/BinomialHeap.html>

Binomial Tree長什麼樣子



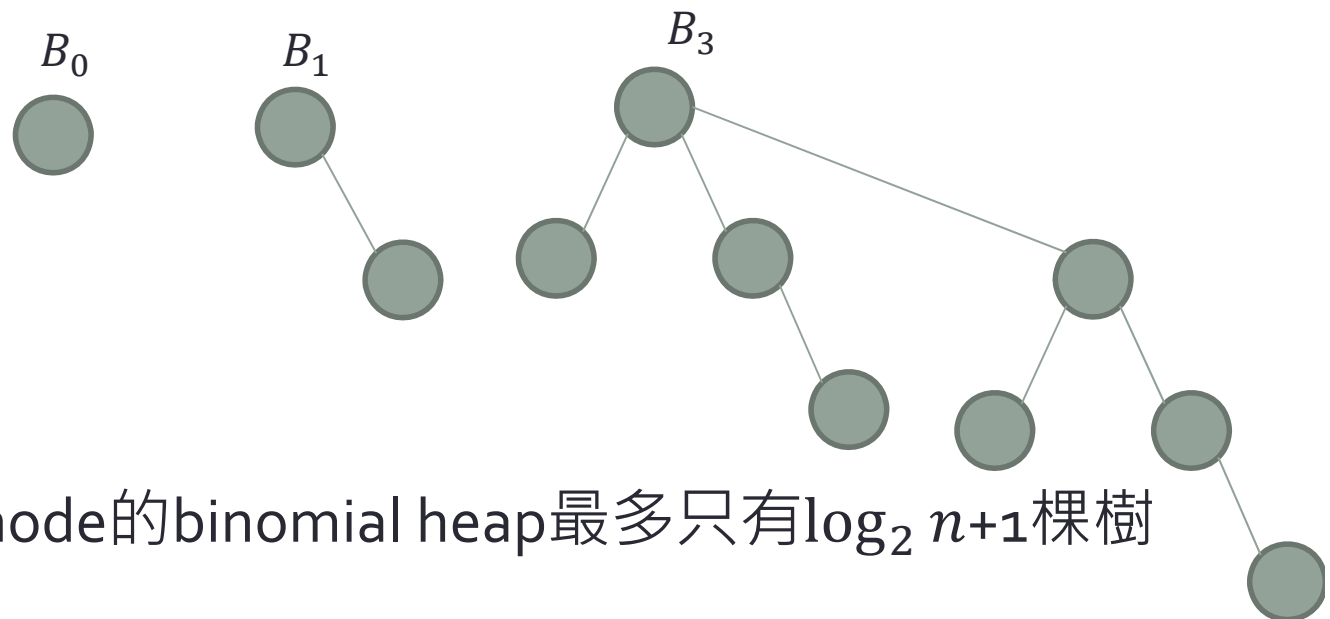
- binomial tree的定義:
- 1. binomial tree of order $o \rightarrow$ 只有單一node
- 2. binomial tree of order $k \rightarrow$ 一個root, 自己的children為order 為 $k-1, k-2, \dots, 0$ 的binomial tree們
- node數目為 $n, n = 2^{order}$

表示方法



Binomial Heap長什麼樣子

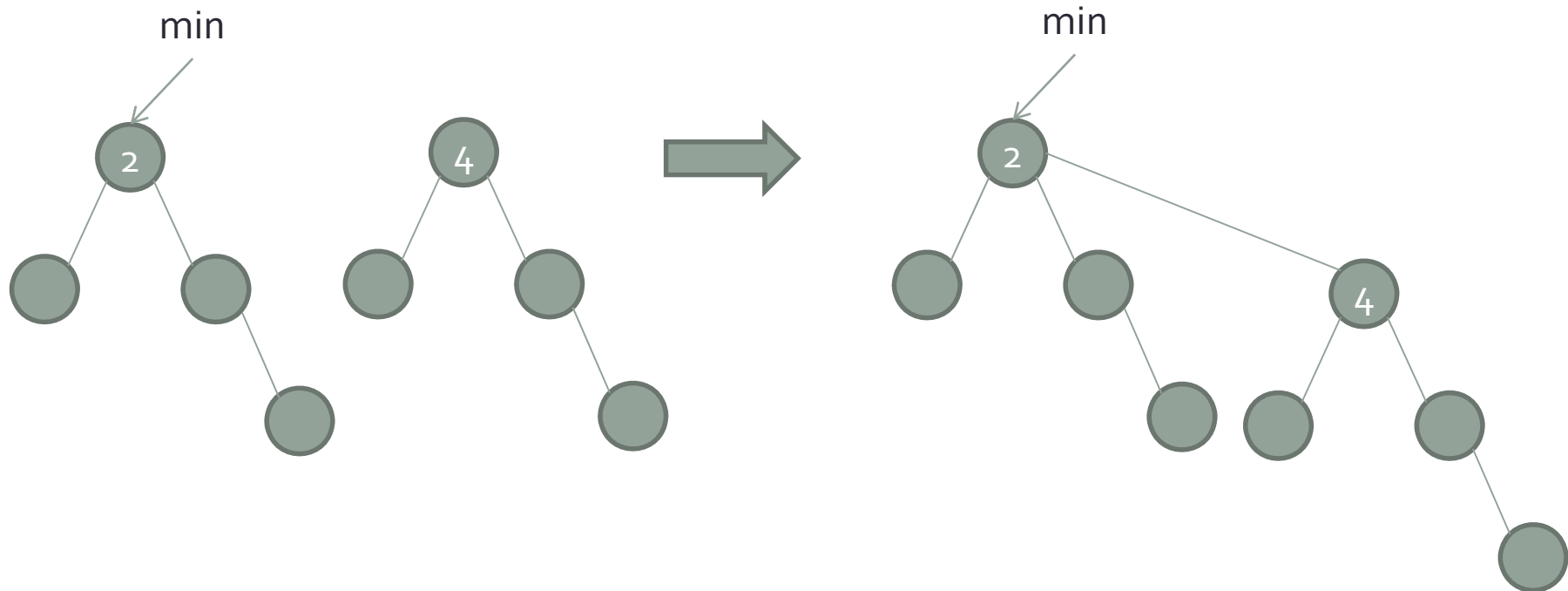
- 是binomial tree組成的forest
- 1. 每個tree的任何一parent node的key大(小)於child node的key
- 2. 每個order的binomial tree只能在這個forest裡面有一顆或零棵



- 條件2. 使得n個node的binomial heap最多只有 $\log_2 n+1$ 棵樹

Merge兩棵order一樣的樹

- 看root key誰比較小
- 小的當新的樹的root
- 大的接在新的樹的root下面



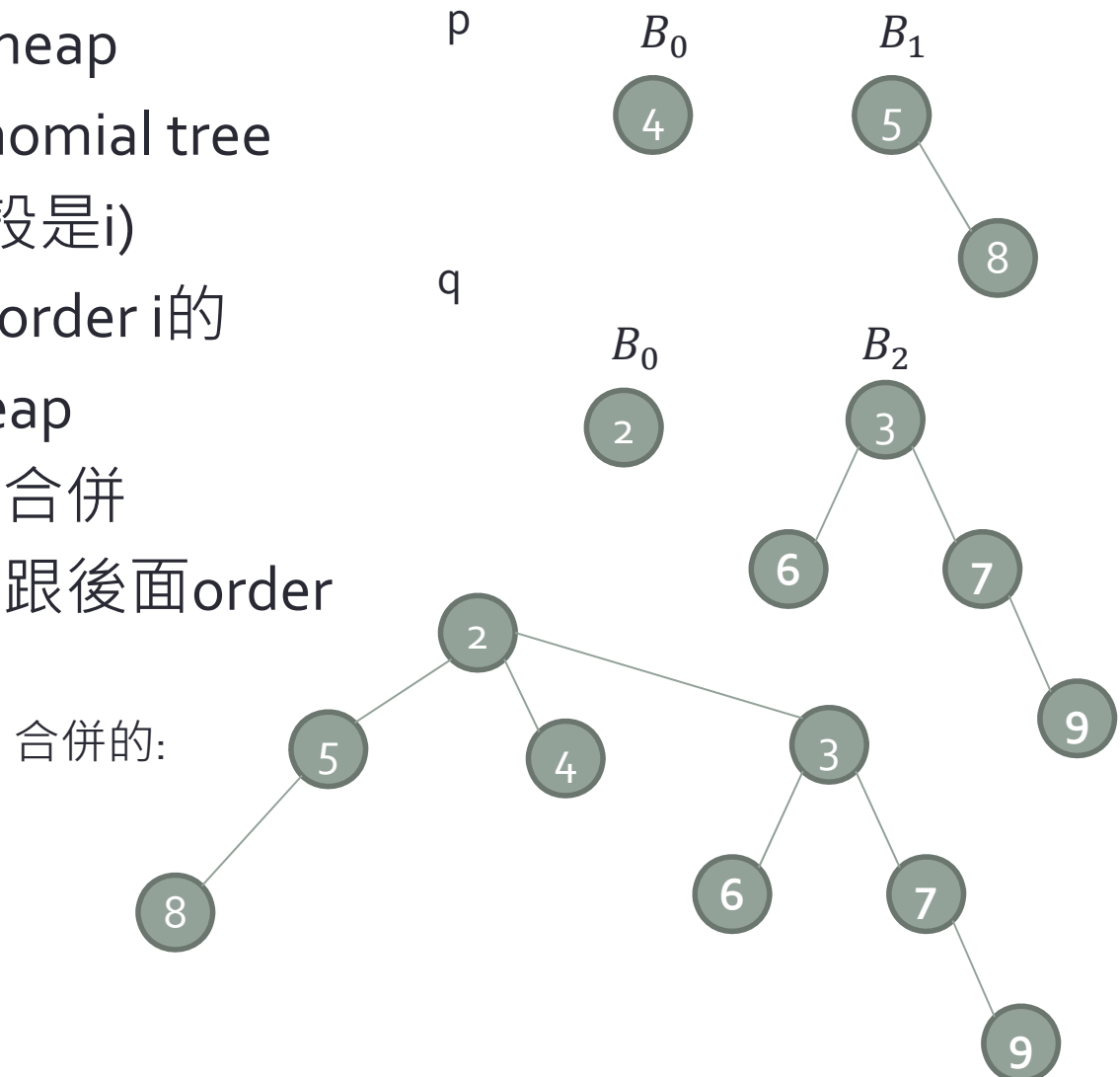
order 0: 都有

Merge兩個heap (Merge)

- 假設要merge p和q兩個heap
- p和q各有order 0-K的binomial tree
- 則開始看每個order (假設是i)
- 如果p和q中只有一個有order i的
- 則直接丟到merged的heap
- 否則的話, 就把兩個tree合併
- 合併後的tree, 還有可能跟後面order比較大的tree再合併

order 1: 只有一個, 但merge過後的也有

order 2: 只有一個, 但merge過後的也有



- 黑板舉另外一個例子☺
- $O(\log n)$

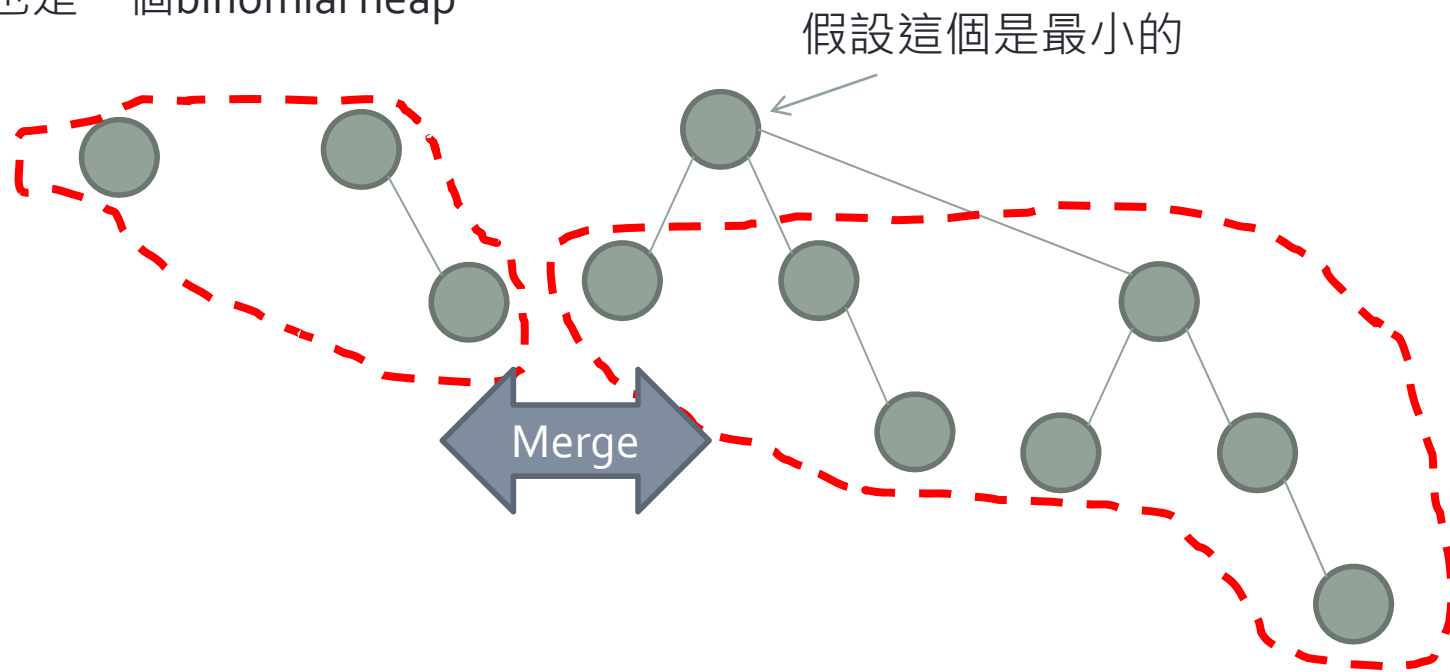
Insert & Find minimum

- Insert:
- 使用merge來implement
- 當作merge原本的heap和一個order o的tree(只有一個node)就好
- $O(\log n)$
- “平均來講”可以達到 $O(1)$!

- Find minimum:
- 把所有樹的root key都檢查一遍找到最小的
- $O(\log n)$
- 或 $O(1)$ 如果有一個pointer每次都指到最小的
- (把找的動作在其他operation做了)

Delete minimum

除了有動到的tree之外, 其他的sub tree也是一個binomial heap



拿掉之後, 底下的sub tree也是binomial heap

$O(\log n)$